Université Paris I, Panthéon - Sorbonne

Première Année Master M.A.E.F. 2016 – 2017

Econométrie II

Examen final, mai 2017

Examen de 3h00. Tout document ou calculatrice est interdit.

1. **(Sur 20 points)** Pour n et p deux entiers tels que $n \geq p+1$, on observe $Y = {}^t(Y_i)_{1\leq i\leq n}$ défini par:

$$Y_i = \theta_0 + \theta_1 X_i^{(1)} + \cdots + \theta_p X_i^{(p)} + \varepsilon_i \qquad \text{pour tout } i = 1, \cdots, n, \tag{1}$$

avec une famille connue de réels $(X_i^{(j)})_{1\leq i\leq n,\, 1\leq j\leq p}$, telle que $X = \begin{pmatrix} 1 & X_1^{(1)} & \cdots & X_1^{(p)} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & X_n^{(1)} & \cdots & X_n^{(p)} \end{pmatrix}$ soit une matrice de rang $p+1$, $\theta = {}^t(\theta_j)_{0\leq j\leq p}$ un vecteur de nombres réels inconnus et $\varepsilon = {}^t(\varepsilon_i)_{1\leq i\leq n}$, où les (ε_i) sont des v.a.i.i.d. centrées non observées, avec $\mathrm{var}(\varepsilon_1) = \sigma^2 > 0$, inconnue.

Notations: Pour $m \in \mathbf{N}^*$, I_m est la matrice identité de taille m. Pour M une matrice réelle quelconque, ${}^tM$ est la transposée de M. Pour u un vecteur colonne quelconque dans $\mathbf{R}^m$, $\|u\|^2 = {}^t u\, u$.

L'exercice propose une méthode pour estimer θ, appelée *régression ridge*, en déterminant pour $\lambda \geq 0$ fixé:

$$\widetilde{\theta}(\lambda) = \underset{\theta\in\mathbf{R}^{p+1}}{\mathrm{Arg\,min}} \, \|Y - X\,\theta\|^2 + \lambda \sum_{i=0}^{p} \theta_i^2. \tag{2}$$

(a) Déterminer $\widetilde{\theta}(0)$ en fonction de X et Y **(0.5 pts)**.

(b) Que peut-on dire de $\lim_{\lambda\to\infty} \widetilde{\theta}(\lambda)$ **(1.5 pts)**?

(c) Montrer que ${}^tX\,X$ est une matrice définie positive (on pourra considérer une forme quadratique...) **(1.5 pts)**. En déduire que pour tout $\lambda \geq 0$, ${}^tX\,X + \lambda\, I_{p+1}$ est inversible **(0.5 pts)**.

(d) En utilisant la différentiation, démontrer que pour tout $\lambda \geq 0$ fixé,

$$\widetilde{\theta}(\lambda) = \big({}^tX\,X + \lambda\, I_{p+1}\big)^{-1}{}^tX\,Y$$

(on vérifiera que $\widetilde{\theta}(\lambda)$ est bien un minimum et qu'il est unique) **(2 pts)**.

(e) Montrer que si $p+1 > n$ alors $\widetilde{\theta}(0\lambda)$ existe dès que $\lambda > 0$ alors que l'estimateur de θ par moindres carrés ordinaires n'existe pas **(1.5pts)**.

(f) Déterminer $\mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda))$ **(1pt)**. Pour quelles valeurs de λ, $\widetilde{\theta}(\lambda)$ est-il sans biais **(0.5 pts)**? Déterminer $\mathrm{var}(\widetilde{\theta}(\lambda))$ **(1pt)**.

(g) On rappelle que $R(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \mathbb{E}\big(\|\widetilde{\theta}(\lambda) - \theta\|^2\big)$ est le risque quadratique de $\widetilde{\theta}(\lambda)$. Montrer que $R(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \big\|\mathbb{E}\big(\widetilde{\theta}(\lambda)\big) - \theta\big\|^2 + \mathrm{Trace}\big(\mathrm{var}(\widetilde{\theta}(\lambda))\big)$ **(1pt)**. En déduire $R(\widetilde{\theta}(0))$ **(0.5pts)** et plus généralement $R(\widetilde{\theta}(\lambda))$ **(1pt)**.

(h) Dans cette question uniquement on suppose ${}^tX\,X = n\,I_{p+1}$. Montrer que dans ce cas $R(\widetilde{\theta}(0)) = \sigma^2(p+1)/n$ **(0.5pts)** et $R(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \big(\lambda^2\|\theta\|^2 + n\,\sigma^2(p+1)\big)/(n+\lambda)^2$ **(1pt)**. Montrer qu'il existe toujours une unique valeur de λ notée $\lambda_0 > 0$ minimisant $R(\widetilde{\theta}(\lambda))$ **(1pt)**. Dans le cas gaussien, en déduire qu'il existe un estimateur de plus petit risque quadratique que l'estimateur par maximum de vraisemblance **(1pt)**. Comment cela est-il possible **(0.5pts)**?

(i) On désire choisir λ ayant de bonnes propriétés. Démontrer que $\widehat{Y} = X\,\widetilde{\theta}(\lambda) = H_\lambda\, Y$, avec H_λ une matrice à préciser. Démontrer que dans le cas des moindres carrés ordinaires, le nombre de paramètres estimés est $\mathrm{Trace}(H_0)$ **(1pt)**. Pour $\lambda > 0$, on désire calculer $\mathrm{Trace}(H_\lambda)$. Montrer que si l'on note λ_i les $p+1$ valeurs propres (pas forcément distinctes!) de ${}^tX\,X$, alors $\mathrm{Trace}(H_\lambda) = \sum_{i=1}^{p+1} \frac{\lambda_i}{\lambda+\lambda_i}$ **(2pts)**. Pour choisir un $\widehat{\lambda}$, on minimisera en λ un critère BIC, où le nombre de paramètres estimés est remplacé par $\mathrm{Trace}(H_\lambda)$. Quelle est sa formule **(0.5pts)**?

Proof. (a) $\widetilde{\theta}(0) = ({}^tX\,X)^{-1}{}^tX\,Y$, estimateur MCO.

(b) Comme $\|Y - X\theta\|^2$ ne dépend pas de λ, si $\lambda \to \infty$ alors $\|Y - X\theta\|^2 + \lambda \sum \theta_i^2 \to \infty$ pour tout θ non nul. Pour $\theta = 0$, $\|Y - X\theta\|^2 + \lambda \sum \theta_i^2 = \|Y - X\theta\|^2$. Donc le minimum est atteint en $\theta = 0$.

(c) Pour U vecteur colonne de $\mathbf{R}^{p+1}$, ${}^tU\,{}^tX\,X\,U = {}^t(X\,U)\,(X\,U) = \|X\,U\|^2 \geq 0$. Donc la matrice ${}^tX\,X$ est symétrique positive. De plus elle est de rang plein, donc 0 n'est pas valeur propre, elle est donc définie positive.
On a ${}^tX\,X = {}^tP\,D\,P$ avec D matrice diagonale contenant les valeurs propres positives λ_i de ${}^tX\,X$. D'où ${}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1} = {}^tP\,(D + \lambda\,I_{p+1})\,P$, donc les valeurs propres de ${}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}$ sont les $\lambda_i + \lambda$, donc toutes strictement positives, d'où matrice inversible.

(d) On a $g(\theta) = \|Y - X\theta\|^2 + \lambda \sum \theta_i^2 = {}^t(Y - X\theta)\,(Y - X\theta) + \lambda\,{}^t\theta\,\theta$, fonction infiniment différentiable en θ. Donc en différenciant g par θ, on obtient:

$$\frac{\partial g}{\partial \theta} = -2{}^tX\,(Y - X\theta) + 2\lambda\,\theta = 0.$$

Cela s'écrit encore: ${}^tX\,(Y - X\theta) = \lambda\theta$, soit $({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1})\theta = {}^tX\,Y$, d'où le point critique demandée. On vérifie que c'est bien un minimum local mais aussi global, car la matrice hessienne vaut $\frac{\partial^2 g}{\partial\theta_i\partial\theta_i} = 2\delta_{ij}({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}) > 0$ si $i \neq j$, matrice clairement définie positive.

(e) Si $p + 1 > n$, alors ${}^tX\,X$ est une matrice positive mais non définie (0 est valeur propre). Cependant quand on rajoute $\lambda\,I_{p+1}$ avec $\lambda > 0$ cela de vient une matrice définie positive, donc inversible et ainsi $\widetilde{\theta}(\lambda)$ existe. Si $\lambda = 0$, on tombe sur l'estimateur MCO et ce n'est plus le cas.

(f) On a $\mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1}{}^tXX\theta = \theta - \lambda\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1}\theta$.
Grâce à la dernière formule, on voit que l'estimateur est sans biais si et seulement si $\lambda = 0$.
On a $\mathrm{var}(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \sigma^2\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1}{}^tXX\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1}$.

(g) On a $R(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \mathbb{E}\left(\|\widetilde{\theta}(\lambda) - \theta\|^2\right) = \mathbb{E}\left(\|\widetilde{\theta}(\lambda) - \mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda))\|^2 + 2\mathbb{E}\left({}^t(\widetilde{\theta}(\lambda) - \mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda)))(\mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda)) - \theta) + \mathbb{E}\left(\|\mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda)) - \theta)\|^2\right)\right.\right.$, d'où, comme $\mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda)) - \theta$ est déterministe et comme $\mathbb{E}\left(\widetilde{\theta}(\lambda) - \mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda))\right) = 0$, alors $R(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \mathbb{E}\left(\|\widetilde{\theta}(\lambda) - \mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda))\|^2 + \|\mathbb{E}(\widetilde{\theta}(\lambda)) - \theta)\|^2\right.$, d'où le résultat.
On a $R(\widetilde{\theta}(0)) = \sigma^2\,\mathrm{Trace}({}^tX\,X)$ car sans biais.
On a $R(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \lambda^2\,\|\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1}\theta\|^2 + \sigma^2\,\mathrm{Trace}(\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1}{}^tXX\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1})$.

(h) Si ${}^tX\,X = nI_{p+1}$ alors $R(\widetilde{\theta}(0)) = \sigma^2\,\mathrm{Trace}(n\,I_{p+1}) = n\sigma^2(p+1)$.
Pour $\lambda \geq 0$, on a $R(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \lambda^2\|\theta\|^2/(\lambda+n)^2 + \sigma^2 n(p+1)/(\lambda+n)^2$.
Si on écrit $R(\widetilde{\theta}(\lambda)) = \|\theta\|^2\left(\lambda^2 + b\right)/(\lambda+n)^2$ avec $b = \sigma^2 n(p+1)/\|\theta\|^2$ alors on obtient que la dérivée de $R(\widetilde{\theta}(\lambda))$ est

$$2\,\|\theta\|^2\frac{\lambda(\lambda+n) - (\lambda^2+b)}{(\lambda+n)^3} = 2\,\|\theta\|^2\frac{n\lambda - b)}{(\lambda+n)^3}.$$

La fonction admet donc un minimum en $\lambda_0 = b/n = \sigma^2(p+1)/\|\theta\|^2$.
On voit que l'on a toujours $R(\widetilde{\theta}(\lambda_0)) < R(\widetilde{\theta}(0))$. Mais dans le cas gaussien, $\widetilde{\theta}(0)$ est l'estimateur MCO donc l'estimateur du MV. Cela est possible car l'estimateur $R(\widetilde{\theta}(\lambda_0))$ est biaisé. Cela dit, le calcul de λ_0 demande la connaissance de σ^2 et surtout de $\|\theta\|^2$, que l'on veut estimer! Pas évident donc de faire mieux que l'EMV si on ne connaît pas θ...

(i) On a facilement $H_\lambda = X\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1}{}^tX$.
A l'aide de la diagonalisation précédente, on a $\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1} = {}^P(D + \lambda\,I_{p+1})^{-1}P$ où D est la matrice diagonale constituée par les λ_i. Donc $\left({}^tX\,X + \lambda\,I_{p+1}\right)^{-1} = {}^PD'P$ où D' est la matrice diagonale avec $1/(\lambda_i + \lambda)$ sur la diagonale. Comme Trace (AB) = Trace (BA), on en déduit que Trace (H_λ) = Trace $({}^tXX^PD'P)$ = Trace $({}^PDP^PD'P)$ = Trace $({}^PDD'P)$ = Trace $(DD') = \sum_{i=0}^p \lambda_i(\lambda + \lambda_i)$.

□

2. **(Sur 8 points)** Exercice de TP utilisant le logiciel `R`

(a) Soit la suite de commandes suivantes:

```
n=100
X1=rnorm(n,-2,1); X2=rnorm(n,mean=X1,sd=0.1)
X3=c(1:n); X4=1/(1+c(1:n)/n); X5=4*cos(c(1:n)/6)
eps=runif(n,-3,3)
Y=7+X1+2*X2+4*log(1+3*X3)-5*X4+eps
reg1=lm(Y~X1+X2+X3+X4+X5)
summary(reg1)
```

Voici le résultat obtenu:

```
Coefficients:
             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)  69.49816    7.52430   9.236 7.73e-15 ***
X1            0.01829    2.13650   0.009 0.993187
X2            3.09389    2.15568   1.435 0.154540
X3           -0.13701    0.03889  -3.523 0.000662 ***
X4          -57.56289    8.03334  -7.165 1.72e-10 ***
X5           -0.03816    0.07005  -0.545 0.587217
```

```
Residual standard error: 1.95 on 94 degrees of freedom
Multiple R-squared:  0.8822,Adjusted R-squared:  0.8759
F-statistic: 140.8 on 5 and 94 DF,  p-value: < 2.2e-16
```

Questions I.1: Ecrire formellement les différentes variables et le modèle. Réécrire le modèle sans $X1$. Que pensez vous des résultats obtenus par la régression? Est-ce surprenant? **(2.5pts)**

(b) On tape ensuite les commandes:

```
library(MASS)
reg2=stepAIC(lm(Y~X1+X2+X3+X4+X5),k=log(n),direction="both")
summary(reg2); plot(reg2)
```

Voici ce que l'on obtient à la fin des résultats:

```
Coefficients:
             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)  69.18644    7.38600   9.367 3.40e-15 ***
X2            3.10791    0.21278  14.606  < 2e-16 ***
X3           -0.13503    0.03799  -3.554 0.000591 ***
X4          -57.25583    7.89632  -7.251 1.05e-10 ***

Residual standard error: 1.933 on 96 degrees of freedom
Multiple R-squared:  0.8818,Adjusted R-squared:  0.8781
F-statistic: 238.8 on 3 and 96 DF,  p-value: < 2.2e-16
```

Questions I.2: Qu'a-t-on fait en tapant ces commandes? Que concluez vous quant aux résultats obtenus? Connaissant le modèle, pensez-vous qu'une transformation de Box-Cox pourrait améliorer les résultats? **(1.5pts)**

(c) On tape ensuite les commandes:

```
BX=boxcox(X3~Y+X4,plotit = TRUE,lambda = seq(-3,3))
ind=which(BX$y==max(BX$y))
lambda=BX$x[ind]
lambda
X33=log(X3)
summary(lm(Y~X2+X33+X4))
```

Voici ce que l'on obtient à la fin des résultats:

```
> lambda
[1] 0.3333333

Coefficients:
            Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
(Intercept)  10.6914     4.8465   2.206   0.0298 *
X2            3.2813     0.1882  17.440  < 2e-16 ***
X33           4.1036     0.6010   6.828 7.81e-10 ***
X4           -3.5649     4.0079  -0.889   0.3760

Residual standard error: 1.687 on 96 degrees of freedom
Multiple R-squared:   0.91,Adjusted R-squared:  0.9072
F-statistic: 323.5 on 3 and 96 DF,  p-value: < 2.2e-16
```

Questions I.3: Qu'a-t-on fait en tapant ces commandes? Connaissant le modèle, est-ce surprenant que cette transformation de Box-Cox améliore les résultats? **(1.5pts)**

(d) On effectue maintenant ce qui suit, sachant que la fonction `optim` permet une minimisation par la méthode du gradient conjugué:

```
NLLS=function(theta){sum((Y-theta[1]-theta[2]*X2-theta[3]*log(1+theta[4]*X3)-theta[5]*X4)^2)}
NLE=optim(c(0,0,0,1,0),NLLS,method = "CG")
NLE$par
```

```
theta=NLE$par
Res=Y-theta[1]-theta[2]*X2-theta[3]*log(1+theta[4]*X3)-theta[5]*X4
1-sum(Res^2)/sum((Y-mean(Y))^2)
```

Et on obtient:

```
> NLE$par
[1] 1.2714965 3.2877026 4.8831616 2.1319011 0.4787979
> 1-sum(Res^2)/sum((Y-mean(Y))^2)
[1] 0.9092672
```

Questions I.4: Qu'a-t-on fait en tapant ces commandes? Le minimum obtenu est-il celui auquel on s'attendait? Que concluez vous à partir des résultats obtenus? **(2.5pts)**